

ALGÈBRE. — K-théorie algébrique. Localisation de formes quadratiques.

Note (*) de M. Max Karoubi, transmise par M. Henri Cartan.

Soit A un anneau muni d'une involution $a \mapsto \bar{a}$ et soit ε un élément du centre de A tel que $\varepsilon_\infty \bar{\varepsilon} = 1$. On a défini dans (6) et (7) des groupes ${}_s L_n(A)$ analogues aux groupes $K_n(A)$ de Quillen et qui sont, *grosso modo*, des groupes de Grothendieck de la catégorie des A -modules munis de formes ε -quadratiques (5). Si S est un ensemble d'éléments centraux réguliers de A stable par multiplication, on se propose de comparer les groupes ${}_s L_n(A)$ et ${}_s L_n(A_S)$, où A_S désigne l'anneau localisé de A vis-à-vis du système multiplicatif S . Pour des petites valeurs de n , cette comparaison se fera grâce à des « suites exactes de localisation » généralisant celle de Bass et Heller en K-théorie ordinaire (3).

1. FORMES QUADRATIQUES SUR DES MODULES DE S-TORSION. — Soit \mathcal{F}_S la sous-catégorie pleine de la catégorie des A -modules (à droite) dont les objets M sont de S -torsion et admettent une présentation finie

$$0 \rightarrow P_1 \rightarrow P_0 \rightarrow M \rightarrow 0,$$

où les P_i sont des A -modules projectifs de type fini. Si on note $K(A, S)$ le groupe de Grothendieck (avec « suites exactes ») de cette catégorie, on a la suite exacte de Bass et Heller :

$$K_1(A) \rightarrow K_1(A_S) \rightarrow K(A, S) \rightarrow K(A) \rightarrow K(A_S)$$

que nous nous proposons de généraliser en « L-théorie ». Pour cela, il nous faut donner un sens aux notions de forme quadratique ou hermitienne sur un objet M de \mathcal{F}_S

DÉFINITION 1. — Une forme ε -hermitienne sur M est un homomorphisme \mathbb{Z} -bilinéaire $\varphi : M \times M \rightarrow A_S/A$ tel que :

(i) $\varphi(x, y\lambda) = \varphi(x, y)\lambda$ pour $\lambda \in A$ et (ii) $\overline{\varphi(y, x)} = \varepsilon\varphi(x, y)$.

Soit $\hat{M} = \text{Hom}(M, A_S/A) \approx \text{Ext}(M, A) \approx \text{Hom}(M, A/sA)$ si $sM = 0$. La forme ε -hermitienne φ est alors dite non dégénérée si l'homomorphisme $\tilde{\varphi}$ de M dans \hat{M} défini par

$$\tilde{\varphi}(x)(y) = \varphi(y, x)$$

est un isomorphisme.

Soit Λ un sous-groupe additif de A tel que $\{a \mid a = b - \bar{\varepsilon} \bar{b}\} \subset \Lambda \subset \{a \mid \bar{a} = -\varepsilon a\}$, $x \wedge \bar{x} \in \Lambda$ et soit Λ_S le groupe « localisé » (i. e. le sous-groupe additif de A_S formé des fractions λ/s , où $\lambda \in \Lambda$ et $s \in S$ avec $s = \bar{s}$). Soient $\Lambda'_S = \Lambda_S/A$ et $\Lambda'_S = \Lambda_S/\Lambda$. Une forme ε -quadratique attachée à Λ et φ est la donnée d'une fonction $q : M \rightarrow \Lambda'_S/\Lambda'_S$ telle que :

(i) $q(x\lambda) = \bar{\lambda}q(x)\lambda$; (ii) $q(x+y) - q(x) - q(y) = \{\varphi(x, y)\}$, où $\{\varphi(x, y)\}$ désigne la classe de $\varphi(x, y)$ dans Λ'_S/Λ'_S ; (iii) $\varphi(x, x) = q(x) + \bar{\varepsilon}q(x)$. La forme quadratique q est dite non dégénérée si φ est non dégénérée.

Exemple 1. — Si $A = \mathbb{Z}$, $\varepsilon = 1$, $\Lambda = 0$ et $S = \mathbb{Z} - \{0\}$, la notion de forme quadratique sur les objets de \mathcal{F}_S (qui ne sont autres que les groupes abéliens finis) a été développée par Durfee dans sa thèse (4) [cf. aussi (8), (10)].

Exemple 2. — Soit φ une forme ε -hermitienne et soit φ_0 une forme sesquilinéaire telle que $\varphi(x, y) = \varphi_0(x, y) + \bar{\varepsilon} \overline{\varphi_0(y, x)}$. Alors $q(x) = \{ \varphi_0(x, x) \}$ définit une forme quadratique sur M . Une forme ainsi issue d'une forme sesquilinéaire φ_0 sera dite *hyperquadratique*.

Exemple 3. — Considérons une suite exacte

$$0 \rightarrow E \xrightarrow{\alpha} {}^t E \xrightarrow{\beta} M \rightarrow 0$$

avec ${}^t E = \text{Hom}(M, A)$, ${}^t \alpha = \varepsilon \alpha$ et α_S isomorphisme. On peut alors munir M de la forme ε -hermitienne φ définie par $\varphi(\beta(x), \beta(y)) = \langle \alpha_S^{-1}(x), y \rangle$. Si $\alpha = \alpha_0 + \bar{\varepsilon} {}^t \alpha_0$ on peut même munir M de la forme quadratique q définie par $q(x) = \langle (\alpha_S^{-1} \alpha_S \alpha_S^{-1})(x), x \rangle$.

Remarque. — Cette définition de forme quadratique est directement inspirée des travaux de Wall ⁽¹⁰⁾ et Bak ⁽¹⁾.

2. SOUS-MODULES LAGRANGIENS ET LE GROUPE ${}_e U(A, S)$. — Soit M un module de S -torsion muni d'une forme ε -quadratique comme ci-dessus, et soit L un sous-module de type fini de M . On dit que L est *isotrope* si $L \subset L^\perp$, $q|_L = 0$ et si M/L est un objet de \mathcal{T}_S . Il est dit *lagrangien* si on a en outre $L = L^\perp$. Si M est hyperquadratique, L est dit *hyperisotrope* (resp. *hyperlagrangien*) si L est isotrope (resp. lagrangien) et s'il existe un choix de φ_0 tel que $(\tilde{\varphi}^{-1} \tilde{\varphi}_0)(L) \subset L$.

Remarque. — Cette distinction entre modules quadratique et hyperquadratique et entre sous-modules isotrope et hyperisotrope, etc. n'a évidemment d'intérêt que lorsque 2 n'est pas inversible dans A .

Considérons maintenant l'ensemble des triples (M, L_1, L_2) , où M est un module hyperquadratique et où L_1 et L_2 sont des sous-modules lagrangiens de M . Le groupe ${}_e U(A, S)$ est le quotient du groupe libre engendré par les classes d'isomorphie de tels triples par le sous-groupe engendré par les relations suivantes :

- (i) $(M, L_1, L_2) + (M', L'_1, L'_2) = (M \oplus M', L_1 \oplus L'_1, L_2 \oplus L'_2)$;
- (ii) $(M, L_1, L_2) + (M, L_2, L_3) = (M, L_1, L_3)$;
- (iii) $(M, L_1, L_2) = (L^\perp/L, L_1/L, L_2/L)$ si L est un sous-module hyperisotrope contenu dans L_1 et L_2 (ce qui assure que L^\perp/L est hyperquadratique).

THÉORÈME 2. — On a une suite exacte

$${}_e L_1(A) \rightarrow {}_e L_1(A_S) \rightarrow {}_e U(A, S) \rightarrow {}_e L(A) \rightarrow {}_e L(A_S).$$

Ce théorème se démontre comme le théorème de Bass et Heller (dont il est la généralisation : considérer $A = B \times B^0$) en explicitant des isomorphismes réciproques entre le groupe ${}_e U(A, S)$ et le groupe de Grothendieck du foncteur ${}_e Q(A) \rightarrow {}_e Q(A_S)$ avec les notations de ⁽⁵⁾. Si A est un anneau de Dedekind ou un anneau de la forme $Z \pi$, une suite exacte analogue a été démontrée par Bak et Scharlau ⁽²⁾.

3. APPLICATIONS.

THÉORÈME 3. — Reprenons les notations du paragraphe précédent et considérons un homomorphisme $i : A \rightarrow B$ tel que $T = i(S)$ soit formé d'éléments réguliers de B et tel que $A/sA \approx B/i(s)B$ pour tout élément s de S . On a alors évidemment ${}_e U(A, S) \approx {}_e U(B, T)$, d'où une suite exacte de « Mayer-Vietoris » :

$${}_e L_1(A_S) \oplus {}_e L_1(B) \rightarrow {}_e L_1(B_T) \rightarrow {}_e L(A) \rightarrow {}_e L(A_S) \oplus {}_e L(B) \rightarrow {}_e L(B_T).$$

Remarque. — Si A est un anneau de Dedekind ou de la forme $\mathbb{Z}\pi$, une suite exacte analogue a été aussi démontrée par Wall ⁽¹⁾ et par Bak et Scharlau ⁽²⁾.

THÉORÈME 4. — Posons ${}_sW(A) = \text{Coker}(K(A) \rightarrow {}_sL(A))$ (c'est le « groupe de Witt » de A). Supposons que pour tout élément s de S il existe des éléments x_i du centre de A/sA tels que $x_1\bar{x}_1 + \dots + x_n\bar{x}_n = -1$ dans A/sA . Alors ${}_sW(A) \otimes_{\mathbb{Z}} \mathbb{Z}' \approx {}_sW(A_s) \otimes_{\mathbb{Z}} \mathbb{Z}'$, en posant $\mathbb{Z}' = \mathbb{Z}[1/2]$.

COROLLAIRE 5. — Soient $A' = A \otimes_{\mathbb{Z}} \mathbb{Z}'$ et $A'' = A \otimes_{\mathbb{Z}} \mathbb{Q}$. Alors

$${}_sW(A) \otimes_{\mathbb{Z}} \mathbb{Z}' \approx {}_sW(A') \otimes_{\mathbb{Z}} \mathbb{Z}' \approx {}_sW(A'') \otimes_{\mathbb{Z}} \mathbb{Z}'.$$

De manière plus précise, les noyaux et conoyaux des homomorphismes ${}_sW(A) \rightarrow {}_sW(A')$ [resp. ${}_sW(A') \rightarrow {}_sW(A'')$] sont des groupes d'exposant 16 (resp. 8) au plus.

Ce corollaire permet d'étendre aux anneaux généraux certains théorèmes démontrés dans ⁽⁶⁾ et ⁽⁷⁾ avec l'hypothèse supplémentaire que 2 était inversible dans A . En particulier, le théorème 5.13 et le corollaire 5.14 de ⁽⁷⁾ sont vrais sans cette hypothèse. Dans un autre ordre d'idée, les techniques de Bass permettent de démontrer le théorème suivant :

THÉORÈME 6. — Soit A un anneau noethérien régulier avec 2 inversible dans A . On a alors un isomorphisme naturel

$${}_sL_1(A[x, x^{-1}]) \approx {}_sL_1(A) \oplus {}_sU(A),$$

où ${}_sU(A)$ est le groupe de Grothendieck du foncteur hyperbolique ⁽⁷⁾ (l'anneau $A[x, x^{-1}]$ étant muni de l'involution $\sum a_n x^n \mapsto \sum a_n x^n$).

Exemple. — Si F est un corps de caractéristique $\neq 2$ muni de l'involution triviale, on a ainsi ${}_1L_1(F[x, x^{-1}]) \approx {}_1L_1(F) \oplus {}_1U(F)$, avec ${}_1L_1(F) \approx \mathbb{Z}/2 \times F^*/(F^*)^2$ et ${}_1U(F) \approx \mathbb{Z}/2$.

Remarque. — Un théorème analogue a été démontré indépendamment par Ranicki ⁽⁹⁾.

(*) Séance du 12 novembre 1973.

(1) A. BAK (Thèse, non publiée).

(2) A. BAK et W. SCHARLAU, *Witt groups of orders and Finite groups* (à paraître).

(3) H. BASS, *Algebraic K-theory*, Benjamin, 1967.

(4) A. H. DURFEE, *Diffeomorphism classification of isolated hypersurface singularities* (Thèse, Cornell University).

(5) M. KAROUBI et O. VILLAMAYOR, *K-théorie algébrique et K-théorie topologique*, II (à paraître dans *Math. Scand.*).

(6) M. KAROUBI, *Comptes rendus*, 273, série A, 1971, p. 1030.

(7) M. KAROUBI, *Périodicité de la K-théorie hermitienne* (Springer Lecture Notes, n° 343, p. 301).

(8) M. KNESER et D. PUPPE, *Math. Z.*, 58, 1953, p. 376-384.

(9) A. A. RANICKI, *Algebraic L-theory IV Polynomial extension rings* (à paraître).

(10) C. T. C. WALL, *Foundations of algebraic L-theory* (Springer Lecture Note n° 343, p. 266).

(11) C. T. C. WALL, *On the classification of hermitian forms IV Global rings* (à paraître).

(12) C. T. C. WALL, *Bull. Lond. Math. Soc.*, 4, 1962, p. 156-160.

Université de Paris VII,
U. E. R. de Mathématiques,
2, place Jussieu,
75005 Paris.