

I. EXERCICES DE RÉVISION

Applications de la réduction de Jordan

- 1) Déterminer un ensemble \mathcal{C} de matrices réelles d'ordre 2 telle que toute matrice réelle d'ordre 2 est semblable à exactement un élément de \mathcal{C} .
- 2) On se place sur $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .
Soient $X \in \mathfrak{M}(n, \mathbb{K})$ et $g \in GL(n, \mathbb{K})$. On dira que :
 - X est *nilpotente* s'il existe $p \in \mathbb{N} \setminus \{0\}$ tel que $X^p = 0$;
 - X est *semi-simple* si X est diagonalisable sur \mathbb{C} ;
 - g est *unipotente* si $g - I$ est nilpotente.
 - a) Démontrer qu'il existe $(X_s, X_n) \in \mathfrak{M}(n, \mathbb{K})^2$ unique tel que :
 $X = X_s + X_n$, $X_s X_n = X_n X_s$, X_s est semi-simple et X_n est nilpotente.
Vérifier en même temps que X_s et X_n sont des polynômes de X sur \mathbb{K} .
 - b) Démontrer qu'il existe $(g_s, g_U) \in GL(n, \mathbb{K})^2$ unique tel que :
 $g = g_s g_U$, $g_s g_U = g_U g_s$, g_s est semi-simple et g_U est unipotente.
Vérifier en même temps que g_s et g_U sont des polynômes de g sur \mathbb{K} .

relié aux sous-groupes maximaux des groupes de Lie

- 3) Soient $X \in \mathfrak{M}(n, \mathbb{R})$ et $g \in GL(n, \mathbb{R})$. On dira que :
 - X est *infinitésimalement elliptique* (resp. *hyperbolique*) si X est semi-simple de valeurs propres complexes dans $i\mathbb{R}$ (resp. dans \mathbb{R}) ;
 - g est *elliptique* (resp. *positivement hyperbolique*) si g est semi-simple de valeurs propres complexes de module 1 (resp. réelles strictement positives).
 - a) Démontrer qu'il existe $(X_e, X_h, X_n) \in \mathfrak{M}(n, \mathbb{R})^3$ unique tel que :
 $X = X_e + X_h + X_n$, X_e et X_h et X_n commutent, X_e est infinitésimalement elliptique, X_h est hyperbolique et X_n est nilpotente.
Vérifier en même temps que X_e , X_h et X_n sont des polynômes de X .
 - b) Démontrer qu'il existe $(g_E, g_H, g_U) \in GL(n, \mathbb{R})^3$ unique tel que :
 $g = g_E g_H g_U$, g_E et g_H et g_U commutent, g_E est elliptique, g_H est positivement hyperbolique et g_U est unipotente.
Vérifier en même temps que g_E , g_H et g_U sont des polynômes de g .

Cardinaux des bases d'un module libre

(curiosité)

- 4) Soient A un anneau et M un A -module libre.
 - a) On suppose que A est commutatif et $A \neq \{0\}$.
On admet les deux résultats suivants :
 - (i) Pour tout idéal \mathfrak{a} de A tel que $\mathfrak{a} \neq A$, il existe un idéal \mathfrak{M} de A différent de A maximal pour l'inclusion et qui contient \mathfrak{a} .
 - (ii) Pour tout idéal \mathfrak{M} de A différent de A maximal pour l'inclusion, l'anneau quotient A/\mathfrak{M} est un corps.
 Démontrer que toutes les bases de M ont un même cardinal, noté $\text{rg}_A(M)$.
 - b) On choisit ici : $A = \mathcal{L}(\mathbb{R}[X])$ (endomorphismes du \mathbb{R} -espace vectoriel $\mathbb{R}[X]$) muni de la composition, et $M = A$.
Démontrer que le A -module M est libre de bases $(\text{id}_{\mathbb{R}})$ et (v, w) où :
 $v(X^{2n}) = X^n$ et $w(X^{2n}) = 0$, $v(X^{2n+1}) = 0$ et $w(X^{2n+1}) = X^n$.

Produit tensoriel

- 5) Soit V un \mathbb{R} -espace vectoriel. On lui associe le \mathbb{C} -espace vectoriel $V_{\mathbb{C}} := \mathbb{C} \otimes_{\mathbb{R}} V$.
Par définition, on a $\alpha(\lambda \otimes v) = (\alpha\lambda) \otimes v$ pour tous $\alpha, \lambda \in \mathbb{C}$ et $v \in V$.
- Soit $(v_j)_{j \in J}$ est une base de V sur \mathbb{R} .
Démontrer que $(1 \otimes v_j)_{j \in J}$ est une base de $V_{\mathbb{C}}$ sur \mathbb{C} .
 - Démontrer que l'application $V \rightarrow V_{\mathbb{C}}$ est injective et \mathbb{R} -linéaire.
$$v \mapsto 1 \otimes v$$
 - Démontrer que pour toute application \mathbb{R} -linéaire f de V dans un \mathbb{C} -espace vectoriel E , il existe une unique application \mathbb{C} -linéaire $f_{\mathbb{C}} : V_{\mathbb{C}} \rightarrow E$ qui « prolonge » f .
- 6) a) En considérant l'application $\mathbb{C}[X] \times \mathbb{C}[Y] \rightarrow \mathbb{C}[X, Y]$ construire un isomorphisme
$$(P, Q) \mapsto P(X)Q(Y)$$

de \mathbb{C} -espaces vectoriels de $\mathbb{C}[X] \otimes_{\mathbb{C}} \mathbb{C}[Y]$ sur $\mathbb{C}[X, Y]$.
- Exhiber $U \in \mathbb{C}[X] \otimes_{\mathbb{C}} \mathbb{C}[Y]$ tel que $U \neq P \otimes Q$ pour tous $P \in \mathbb{C}[X]$ et $Q \in \mathbb{C}[Y]$.
- 7) Soient E et F des espaces vectoriels de dimension finie sur $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .
On se donne une base $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_p)$ de E et une base $\mathcal{C} = (w_1, \dots, w_q)$ de F .
Soient $f \in \mathcal{L}(E)$ et $g \in \mathcal{L}(F)$. On pose $A = \mathfrak{Mat}_{\mathcal{B}}(f)$ et $B = \mathfrak{Mat}_{\mathcal{C}}(g)$.
- Déterminer la matrice M de $f \otimes g$ dans $\mathcal{U} = (v_1 \otimes w_1, \dots, v_1 \otimes w_q; \dots; v_p \otimes w_1, \dots, v_p \otimes w_q)$.
 - Déterminer la matrice N de $f \otimes g$ dans $\mathcal{V} = (v_1 \otimes w_1, \dots, v_p \otimes w_1; \dots; v_1 \otimes w_q, \dots, v_p \otimes w_q)$.
 - Calculer $\text{tr}(f \otimes g)$ et $\det(f \otimes g)$ à l'aide de $\text{tr}(f)$, $\text{tr}(g)$, $\det(f)$, $\det(g)$.

Algèbre extérieure du dual en dimension finie

- 8) Soient E un espace vectoriel non-nul de dimension finie n sur $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} et $p \in \{1, \dots, n\}$.
On appelle « forme p -linéaire alternée sur E » une application multilinéaire $f : E^p \rightarrow \mathbb{K}$ telle que $f(v_1, \dots, v_p) = 0$ quand deux des vecteurs $v_1, \dots, v_p \in E$ sont égaux.
Cela équivaut à la condition suivante (« f est une forme p -linéaire antisymétrique sur E ») :
$$f(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(p)}) = \varepsilon(\sigma)f(v_1, \dots, v_p)$$
 pour tous $\sigma \in \mathfrak{S}_p$ et $v_1, \dots, v_p \in E$.
On note $\mathcal{A}^p(E)$ l'ensemble des formes p -linéaires alternées sur E .
Soit (e_1, \dots, e_n) une base de E . On admet que $\mathcal{A}^p(E)$ a une base $(e_{i_1, \dots, i_p}^*)_{1 \leq i_1 < \dots < i_p \leq n}$ qui est déterminée par les conditions :
$$e_{i_1, \dots, i_p}^*(e_{i_1}, \dots, e_{i_p}) = 1$$
 et, $e_{i_1, \dots, i_p}^*(e_{j_1}, \dots, e_{j_p}) = 0$ si $j_1 < \dots < j_p$ et $(j_1, \dots, j_p) \neq (i_1, \dots, i_p)$.
Construire une application linéaire bijective $\varphi_p : \Lambda^p(E^*) \rightarrow \mathcal{A}^p(E)$ telle que :
$$\varphi_p(f_1 \wedge \dots \wedge f_p)(v_1, \dots, v_p) = \det((f_i(v_j))_{1 \leq i, j \leq p})$$
 pour $f_1, \dots, f_p \in E^*$ et $v_1, \dots, v_p \in E$. (*)
- 9) Soient E un \mathbb{R} -espace vectoriel non-nul de dimension finie de base $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$.
- On appelle « densité C^∞ à support compact sur E » une application de classe C^∞
 $\rho : E \times ((\Lambda^n E) \setminus \{0\}) \rightarrow \mathbb{C}$ telle que $\rho(x, v) = 0$ pour x hors d'un compact et :
$$\rho(x, \lambda v) = |\lambda| \rho(x, v)$$
 pour tous $x \in E$, $\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ et $v \in (\Lambda^n E) \setminus \{0\}$.
Dans ce cas, on pose : $\int_{\mathcal{B}, E} \rho = \int_{-\infty}^{+\infty} \dots \int_{-\infty}^{+\infty} \rho(x_1 e_1 + \dots + x_n e_n, e_1 \wedge \dots \wedge e_n) dx_1 \dots dx_n$.
Démontrer que $\int_{\mathcal{B}, E} \rho$ ne dépend pas du choix de la base \mathcal{B} . On le notera donc $\int_E \rho$.
 - On appelle « forme différentielle à support compact de degré maximal sur E » une application C^∞ à support compact $\omega : E \rightarrow \mathcal{A}^n(E)$.
Dans ce cas, on pose : $\int_{\mathcal{B}, E} \omega = \int_{-\infty}^{+\infty} \dots \int_{-\infty}^{+\infty} \omega(x_1 e_1 + \dots + x_n e_n)(e_1, \dots, e_n) dx_1 \dots dx_n$.
Montrer que les valeurs de $\int_{\mathcal{B}, E} \omega$ obtenues en faisant varier \mathcal{B} sont $\int_{\mathcal{B}, E} \omega$ et $-\int_{\mathcal{B}, E} \omega$.

(*) On note \wedge le produit sur $\mathcal{A}(E) := \bigoplus \mathcal{A}^p(E)$ obtenu en transportant le produit de $\Lambda(E^*)$ à l'aide de l'isomorphisme d'espace vectoriels entre $\Lambda^p(E^*)$ et $\mathcal{A}^p(E)$ qui vient d'être construit. On peut démontrer que :

$$(\alpha \wedge \beta)(v_1, \dots, v_{p+q}) = \sum_{\substack{\sigma \in \mathfrak{S}_{p+q} \\ \sigma(1) < \dots < \sigma(p) \\ \sigma(p+1) < \dots < \sigma(p+q)}} \varepsilon(\sigma) \alpha(v_1, \dots, v_p) \beta(v_{p+1}, \dots, v_{p+q})$$
 pour $\alpha \in \mathcal{A}^p(E)$, $\beta \in \mathcal{A}^q(E)$ et $v_1, \dots, v_{p+q} \in E$.