

## TD 4

## Exercice 1.

1) Soit  $x \in X$  et  $(U, \varphi)$  une carte avec  $x \in U$ . La différentielle  $d_x \varphi$  permet d'identifier  $T_x X$  à  $\mathbb{C}$ .

On définit  $J_x \in \text{End}(T_x X)$  par  $J_x(v) = (d_x \varphi)^{-1} [i d_x \varphi(v)]$

Pour voir que c'est bien défini, on considère une deuxième carte  $(V, \psi)$  et on compare les deux définitions.

$$(d_x \varphi)^{-1} [i d_x \varphi(v)] = (d_x \psi)^{-1} [i d_x \psi(v)]$$

$$\Leftrightarrow i d_x \varphi(v) = d_x \varphi \circ (d_x \psi)^{-1} [i d_x \psi(v)]$$

En posant  $w = d_x \psi(v)$

$$\Leftrightarrow i d_x \varphi \circ (d_x \psi)^{-1}(w) = d_x \varphi \circ (d_x \psi)^{-1}(i w)$$

Par la règle de la chaîne

$$\Leftrightarrow i \frac{d(\varphi \circ \psi^{-1})}{d\psi^{-1}} w = \frac{d(\varphi \circ \psi^{-1})}{d\psi^{-1}}(i w). \quad (*)$$

On par définition,  $\varphi \circ \psi^{-1}$  est holomorphe, donc sa différentielle est  $\mathbb{C}$ -linéaire, ce qui veut dire qu'elle commute avec la multiplication par  $i$ . L'équation (\*) est bien vérifiée.

On oriente  $X$  en déclarant que pour tout  $x \in X$  et tout  $v \in T_x X$ ,  $(v, J_x v)$  est une base orientée. Cela ne dépend pas de  $v$  car si on choisit plutôt  $w$ , on a  $w = a v + b J_x v$  et donc  $(w, J_x w)$  a pour matrice  $\begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix}$  qui a pour déterminant  $a^2 + b^2 > 0$ .

2) On rappelle que d'après les équations de Cauchy-Riemann, une fonction  $f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  est holomorphessi elle est  $\mathbb{C}^1$  et sa différentielle  $df$  est  $\mathbb{C}$ -linéaire.

Lisons  $f: X \rightarrow Y$  dans des cartes  $(U, \varphi)$  et  $(V, \psi)$ .

On a  $d\psi \circ f \circ d\varphi^{-1} = d\psi \circ df \circ d\varphi^{-1}$  et

$$d(\psi \circ f \circ \varphi^{-1}) \cdot i = d\psi \circ df \circ d\varphi^{-1} \circ i = d\psi \circ df \circ J \circ d\varphi^{-1}$$

$$i d(\psi \circ f \circ \varphi^{-1}) = i \circ d\psi \circ df \circ d\varphi^{-1} = d\psi \circ J \circ df \circ d\varphi^{-1}$$

On en déduit que  $f$  lue dans des cartes est holomorphe  
 si  $d(\psi \circ f \circ \varphi^{-1}) \circ i = i \circ d\psi \circ f \circ \varphi^{-1}$   
 si  $df \circ J = J \circ df$   
 si la différentielle de  $f$  commute avec l'opérateur  $J$ .

3) Dans des cartes, toute différentielle holomorphe  
 s'écrit  $\omega = f(z) dz$ . En posant  $f(z) = P(z) + iQ(z)$   
 et  $z = x + iy$  on trouve  $\omega = P dx - Q dy + i[Q dx + P dy]$   
 Il s'agit bien d'une forme différentielle à valeurs complexes,  
 c'est à dire qu'on a  $\omega = \alpha + i\beta$  avec  $\alpha, \beta \in \Omega^1(X, \mathbb{R})$   
 où  $\alpha, \beta$  sont des formes différentielles usuelles.  
 Si on calcule  $d\omega = d\alpha + i d\beta$  on trouve  

$$d\omega = \left( -\frac{\partial P}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial x} \right) dx \wedge dy + i \left( -\frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial P}{\partial x} \right) dx \wedge dy.$$
 les équations de Cauchy-Riemann donnant bien  $d\omega = 0$ .  
 On calcule  $dx \circ J = -dy$   $dy \circ J = dx$   
 de sorte que  $(dx + idy) \circ J = i(dx + idy)$  on  $dz \circ J = idz$ .  
 Cela prouve que  $\alpha = f(z) dz$  vérifie  $\alpha \circ J = i\alpha$ .  
 Réciproquement, toute forme  $\alpha$  vérifiant  $d\alpha = 0$  et  $\alpha \circ J = i\alpha$   
 s'écrit dans des cartes  $f(z) dz$  d'après  $\alpha \circ J = i\alpha$ .  
 En revenant à l'envers le calcul précédent  $d\alpha = 0 \Leftrightarrow f$  satisfait  
 Cauchy-Riemann  $\Leftrightarrow f$  est holomorphe. On a donc prouvé  
 l'équivalence.

4) Si  $f: X \rightarrow \mathbb{C}$  est holomorphe, dans une carte elle  
 s'écrit  $f = g(z)$ . donc  $df = g'(z) dz$ . Comme  
 $g$  est holomorphe,  $g'$  aussi donc  $df$  est une différentielle  
 holomorphe.

Si  $f: X \rightarrow Y$  est holomorphe, et  $\omega \in \Omega(Y)$ , on a dans  
 une carte locale en  $Y$   $\omega = g(y_j) dy_j$  et  $f$  s'écrit  
 $y = f(x)$  de sorte que  $f^*\omega = g(f(x)) f'(x) dx$ .

les fonctions  $g$  et  $f$  étant holomorphes, l'expression  $g(f(x)) f'(x)$  l'est aussi. Ainsi  $f^* \omega$  est une différentielle holomorphe.

5) On écrit  $\omega = \alpha + i\beta$  de sorte qu'on pose  $\bar{\omega} = \alpha - i\beta$ .  
 Comme  $d\omega = d\alpha + i d\beta = 0$  on a aussi  $d\bar{\omega} = d\alpha - i d\beta = 0$ .  
 Comme  $\omega \circ J = \alpha \circ J + i \beta \circ J = i\omega = -\beta + i\alpha$ , on a  
 $\bar{\omega} \circ J = \alpha \circ J - i \beta \circ J = -\beta - i\alpha = -i\bar{\omega}$ .

Dans une carte,  $\omega = f(z) dz$  et  $\bar{\omega} = \overline{f(z)} d\bar{z}$

donc  $i\omega \wedge \bar{\omega} = i f(z) \overline{f(z)} dz \wedge d\bar{z}$

or  $dz = dx + i dy$  et  $d\bar{z} = dx - i dy$  donc  $dz \wedge d\bar{z} = -2i dx \wedge dy$

Ainsi  $i\omega \wedge \bar{\omega} = 2|f(z)|^2 dx \wedge dy$  est un multiple positif de  $dx \wedge dy$ , en particulier on a toujours  $\int_X i\omega \wedge \bar{\omega} > 0$ .

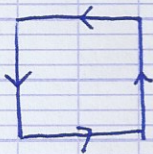
6) On a  $\pi: \mathbb{R}^2 \rightarrow X \simeq \mathbb{R}^2/\mathbb{Z}^2$ .  $\pi^* \omega$  est une forme fermée sur  $\mathbb{R}^2$  à valeurs dans  $\mathbb{C}$ . Comme sur  $\mathbb{R}^2$  toute forme fermée est exacte et il existe  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{C}$  tq  $\pi^* \omega = df$ .  
 De plus, par construction,  $\pi^* \omega$  est invariante par translation entière de sorte que

$$\begin{cases} f(x+1, y) = f(x, y) + \omega_1 \\ f(x, y+1) = f(x, y) + \omega_2 \end{cases}$$

Comme  $f$  est la primitive de  $\omega$ , on a

$$f(x+1, y) - f(x, y) = \int_{[0,1] \times \{y\}} \pi^* \omega = \omega_1 \quad \text{et} \quad f(x, y+1) - f(x, y) = \int_{\{x\} \times [0,1]} \pi^* \omega = \omega_2$$

$$\begin{aligned} \text{On calcule} \quad \int_X \omega \wedge \bar{\omega} &= \int_{[0,1]^2} \pi^* \omega \wedge \pi^* \bar{\omega} = \int_{[0,1]^2} df \wedge \pi^* \bar{\omega} \\ &\stackrel{\text{Stokes}}{=} \int_{\partial [0,1]^2} f \pi^* \bar{\omega} \end{aligned}$$



$$= \int_0^1 [f(x, 0) - f(x, 1)] \bar{\omega} - \int_0^1 [f(0, y) - f(1, y)] \bar{\omega}$$

$$= -\omega_2 \bar{\omega}_1 + \omega_1 \bar{\omega}_2 = 2i \operatorname{Im}(\omega_1 \bar{\omega}_2)$$

On on a  $\int \omega_1 \bar{\omega}_2 > 0$  donc  $\text{Im}(\omega_1 \bar{\omega}_2) < 0$   
 Notez que je trouve un signe opposé à celui de l'énoncé

### Exercice 2

1) Soit  $R: \mathcal{L} \rightarrow \mathbb{C}^n$  définie par  $R(f) = (\text{Res}_{p_i} f dz_i)$   
 Le noyau de  $R$  est formé des fonctions  $f$  qui n'ont pas de pôles du tout. Elles sont donc holomorphes puis constantes.  
 (car on suppose  $X$  compacte et connexe). Ainsi  $\text{Ker } R = \mathbb{C}1$ .

2) Soit  $\omega \in \Omega(X)$  et  $f \in \mathcal{L}$ . Comme  $f\omega$  est une différentielle méromorphe, le théorème des résidus nous dit que  $\sum_{i=1}^n \text{Res}_{p_i}(f\omega) = 0$ .

En coordonnées locales, on a  $\omega = \alpha_i dz_i$  de sorte que

$$\text{Res}_{p_i}(f\omega) = \text{Res}_{p_i}(\alpha_i f dz_i) = \alpha_i(p_i) \text{Res}_{p_i}(f dz_i).$$

On définit donc  $\langle \cdot, \cdot \rangle: \Omega(X) \times \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}$  par

$$\langle \omega, e_i \rangle = \alpha_i(p_i).$$

de sorte à avoir  $\langle \omega, R(f) \rangle = 0 \quad \forall \omega \in \Omega(X) \text{ et } \forall f \in \mathcal{L}$ .

3) Soit  $\omega_1, \dots, \omega_g$  une base de  $\Omega(X)$ . L'image de  $R$  est dans le noyau des formes linéaires  $\langle \omega_1, \cdot \rangle, \dots, \langle \omega_g, \cdot \rangle$

On a aussi  $\text{rg}(R) = \dim \mathcal{L} - 1$  d'après la question 1).

Ainsi  $n \gg \dim \mathcal{L} - 1 \gg n - g$

d'où  $n - g + 1 \leq \dim \mathcal{L} \leq n + 1$ .

### Exercice 3

1)  $P(x) = x^3 + ax + b$  a pour dérivée  $P'(x) = 3x^2 + a$   
 dont les racines sont  $x = \pm \sqrt{-\frac{a}{3}}$ . Si  $P$  a une racine double, c'est aussi une racine de  $P'$ , i.e

$$x[x^2 + a] + b = 0 \quad \text{soit} \quad \frac{2a}{3}x + b = 0 \quad \text{soit} \quad x = -\frac{3b}{2a}$$

$$\text{En prenant le carré,} \quad x^2 = \frac{9b^2}{4a^2} = -\frac{a}{3} \quad \text{soit} \quad 27b^2 + 4a^3 = 0.$$

- 2) On a déjà vu que la courbe  $y^2 = P(x)$  est lisse dans  $\mathbb{C}^2$  si et seulement si  $P$  est à racines simples. Étudions le voisinage de l'infini. En coordonnées homogènes, on a  $zy^2 = P\left(\frac{x}{z}\right) z^3 = x^3 + axz^2 + bz^3$ .  
 À l'infini, on a  $z=0$  d'où  $x=0$  et on peut supposer  $y=1$ . Il n'y a donc qu'un point à l'as  $P=[0,1,0]$ .  
 Dans la carte  $y=1$ ,  $X$  a pour équation  $z = x^3 + axz^2 + bz^3$ .  
 En posant  $Q(x,z) = z - x^3 - axz^2 - bz^3$  on a  $\frac{\partial Q}{\partial z}(0,0) = 1$  donc  $X$  est lisse à l'infini.  
 C'est du cours : une courbe lisse de degré  $d$  dans  $\mathbb{P}^2$  est de genre  $\frac{(d-1)(d-2)}{2}$ . Ici  $d=3$  et donc  $g=1$ .

- 3) On l'a déjà fait  $\frac{dx}{y}$  est holomorphe de façon évidente là où  $y \neq 0, \infty$ . Aux points où  $y=0$  on a  $y^2 = P(x) \Rightarrow 2y dy = P'(x) dx$  donc  $\frac{dx}{y} = 2 \frac{dy}{P'(x)}$ .  
 Quand  $y=0$ ,  $P(x)=0$  et donc  $P'(x) \neq 0$ .  
 Cela montre que  $\frac{dx}{y}$  est holomorphe en ces points.  
 Étudions  $\frac{dx}{y}$  à l'as, pour cela rebaptisons les coordonnées dans la carte  $y=1$   $u$  et  $v$ . On a alors  $[x, y, 1] = [u, 1, v]$  ce qui donne  $x = \frac{u}{v}$  et  $y = \frac{1}{v}$  puis  $\frac{dx}{y} = v d\left(\frac{u}{v}\right) = \frac{v du - u dv}{v^2}$ .  
 Rappelons que  $X$  a pour équation  $v = u^3 + auv^2 + bv^3$  dans les coordonnées  $(u, v)$ . On lit que  $u$  est une coordonnée locale et que  $v \sim \lambda u^3$  et même  $v \sim u^3$ . Cela nous donne  $\frac{dx}{y} \sim \frac{u^3 du - u 3u^2 du}{u^6} = -2 du$ .  
 Ainsi  $\frac{dx}{y}$  est holomorphe (et ne s'annule pas) en  $P$ .

- 4) Comme  $X$  est de genre 1,  $X$  est difféomorphe à  $S^1 \times S^1$  et donc  $\pi_1(X, P) \simeq \mathbb{Z}^2$ . Comme  $\int_{\gamma} \frac{dx}{y} = \int_{\gamma} \frac{dx}{y} + \int_{\gamma} \frac{dx}{y}$   
 L'application  $I$  est un morphisme de groupe

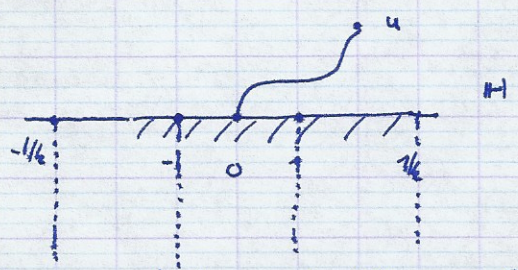
Les deux générateurs  $S \times \{1\}$  et  $\{1\} \times S$  ont pour image  $w_1$  et  $w_2 \in \mathbb{C}$  qui vérifient  $\text{Im}(w_1 \bar{w}_2) \neq 0$  d'après l'exercice 1 question 6. Ainsi  $w_1$  et  $w_2$  sont linéairement indépendants sur  $\mathbb{C}$  et  $I: \pi_1(X, p) \cong \mathbb{Z}^2 \rightarrow \mathbb{C}$  a pour image un réseau de  $\mathbb{C}$  qu'on note  $\Lambda$ .

5)  $F: X \rightarrow \mathbb{C}/\Lambda$  est bien définie car si on a deux chemins  $\gamma$  et  $\delta$  reliant  $p$  à  $x$ , on a  $\int_\gamma \omega - \int_\delta \omega = \int_{\gamma \cdot \delta^{-1}} \omega = I(\gamma \cdot \delta^{-1}) \in \Lambda$  avec  $\gamma \cdot \delta^{-1} \in \pi_1(X, p)$  donc  $\int_\gamma \omega = \int_\delta \omega$  modulo  $\Lambda$  et  $F$  est bien définie. On pourrait démontrer par le calcul que  $\omega$  ne s'annule pas, c'est aussi une conséquence de la formule  $\deg \omega = 2g - 2 = 0$ . Comme  $F$  est une primitive de  $\omega$ , et que  $\omega$  ne s'annule pas,  $F$  est un biholomorphisme local.

6) Le morphisme  $F: X \rightarrow \mathbb{C}/\Lambda$  est holomorphe non ramifié: c'est donc un revêtement. On a  $\pi_1(\mathbb{C}/\Lambda) \cong \Lambda \cong \mathbb{Z}w_1 \oplus \mathbb{Z}w_2$ . On  $w_1$  est l'image par  $F$  de  $S \times \{1\}$  et  $w_2$  l'image de  $\{1\} \times S$ . Cela montre bien que  $F_*: \pi_1(X) \rightarrow \pi_1(\mathbb{C}/\Lambda)$  est surjective. La théorie des revêtements montre que  $F$  est un homéomorphisme donc, finalement, un biholomorphisme.

Exercice 4

1)  $F(u) = \int_0^u \frac{dz}{\sqrt{(1-z^2)(1-k^2z^2)}}$



On observe déjà que sur l'ouvert  $U = \mathbb{C} \setminus \{x+iy, x \in \{-1/k, -1, 1, 1/k\}, y \in ]-\infty, 0]\}$  simplement connexe, la fonction  $z \mapsto \frac{1}{\sqrt{(1-z^2)(1-k^2z^2)}}$  ne s'annule pas sur  $U$ , elle a donc une racine carrée  $f(z)$  qui est unique si on pose  $f(0) = 1$ . A nouveau,  $U$  étant simplement connexe,  $f$  a une unique

primitive qui s'annule en 0: c'est la fonction F.  
 2) Ainsi F est bien définie et holomorphe sur U. Comme la fonction  $\frac{1}{\sqrt{z}}$  est intégrable en 0 donc F se prolonge par continuité aux points  $-1/k, -1, 1$  et  $1/k$ .

Comme  $\frac{1}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}} \sim \frac{1}{k|x|^2}$  à l'infini, c'est intégrable et F se prolonge par continuité quand  $x \rightarrow \pm\infty$ .

Cette estimation fonctionne aussi en prenant  $x \in \mathbb{H}$ , on a  $\left| \frac{1}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}} \right| \sim \frac{1}{k|x|^2}$  et donc F a une limite quand  $|x| \rightarrow +\infty$ .

3) Si  $x \in [-1, 1]$   $(1-x^2)(1-k^2x^2) \geq 0$  donc  $\frac{1}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}} \geq 0$  et  $F|_{[-1,1]}$  est une fonction à valeurs réelle strictement croissante.

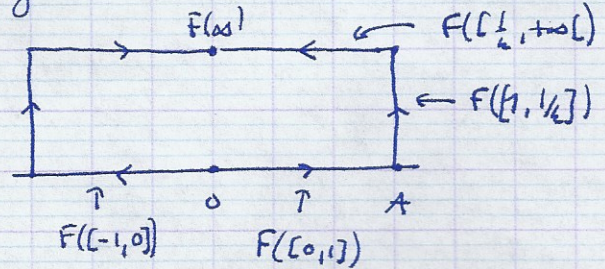
On a  $F([-1,1]) = [-A, A]$  avec  $A = F(1) = \int_0^1 \frac{dx}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}}$

Si  $x \in [1, 1/k]$   $(1-x^2)(1-k^2x^2) \leq 0$  donc  $\frac{1}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}}$  est imaginaire pur. Notre choix de détermination de la racine carrée montre que c'est dans  $i[0, +\infty[$ . Ainsi  $F(x) - F(1)$  est imaginaire pur et  $F([1, 1/k]) = A + i[0, B]$  où

$B = F(1/k) - F(1) = \int_1^{1/k} \frac{dx}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}}$

Si  $x > 1/k$   $(1-x^2)(1-k^2x^2) \geq 0$  à nouveau, mais le choix de la racine carrée devient négatif: F décrit alors le bord d'un rectangle comme sur le dessin

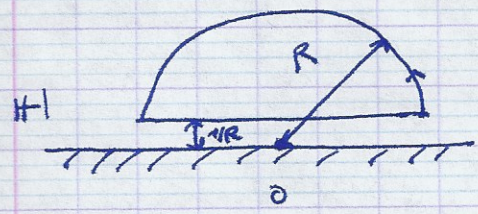
On complète par symétrie



4) La formule des résidus dit que  $\frac{1}{2i\pi} \int_{\gamma} \frac{F'(z) dz}{F(z) - w}$  est égal au nombre de solutions de l'équation  $F(z) = w$  comptés avec multiplicité à l'intérieur de  $\gamma$ .  
 En faisant le changement de variable  $t = F(z)$  ( $dt = F'(z) dz$ )

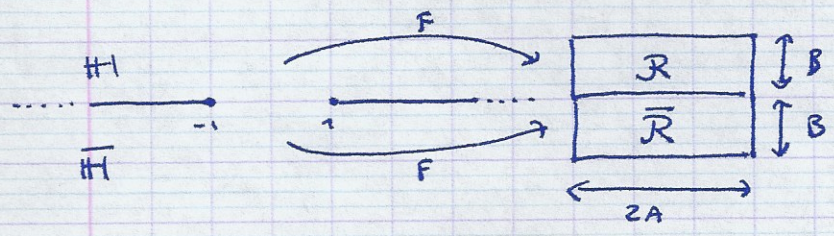
cette intégrale vaut  $\frac{1}{2i\pi} \int_{\gamma_R} \frac{dt}{F(z)} = \text{Ind}(F(z), w)$ .

5) Prenons  $\gamma_R$  le contour dessiné ci-dessous dans  $\mathbb{H}$

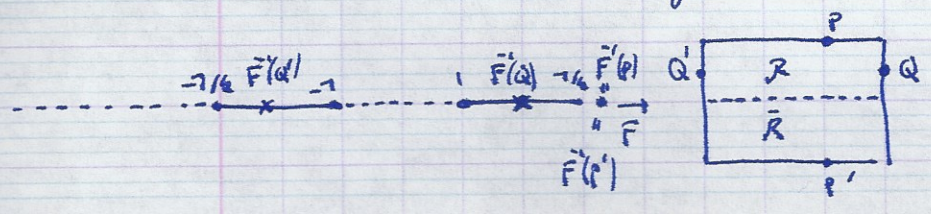


D'après la question 4) le nombre de solutions de  $F(z)=w$  à l'intérieur de  $\gamma_R$  est  $\text{ind}(F(\gamma_R), w)$ . Quand  $R \rightarrow +\infty$   $F(\gamma_R)$  tend vers le bord du rectangle de la question 3). En faisant tendre  $R$  vers l'infini, le nombre de solutions de  $F(z)=w$  est donc 1 si  $w$  est dans le rectangle, 0 sinon. Autrement dit,  $F$  est une bijection de  $\mathbb{H}$  dans l'intérieur du rectangle. C'est aussi une fonction holomorphe et donc un biholomorphisme.

6) C'est très beau mais difficile à expliquer, surtout par écrit. Je vais donc faire des dessins:  $F$  applique donc  $\mathbb{H}$  sur le rectangle  $R$  de la question 3). Si on prolonge  $F$  de l'autre côté de l'axe réel à travers le segment  $[-1, 1]$  (cf figure), on obtient le conjugué de  $R$ , noté  $\bar{R}$



Considérons la fonction réciproque  $F^{-1} : R \cup \bar{R} \rightarrow \mathbb{C}$  et localisons les images de  $P, P', Q, Q'$

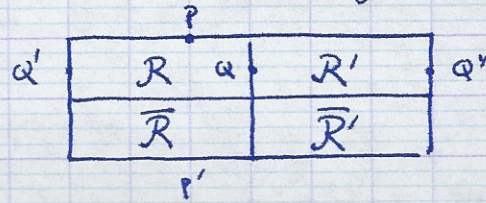




On obtient que  $\bar{F}(p) = \bar{F}(p')$  par symétrie tandis que  $\bar{F}(Q)$  et  $\bar{F}(Q')$  sont de part et d'autre de l'axe réel. La solution est de doubler encore le rectangle  $R$

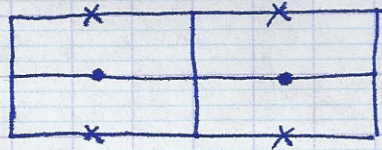
comme ci-dessous

$P$  et  $P'$  sont identifiés par  $\bar{F}$  ainsi que  $Q$  et  $Q'$ .



En d'autres termes  $\bar{F}$  est périodique de période  $4A$  et  $2B$ . C'est donc une fonction méromorphe sur  $\mathbb{C}/4A\mathbb{Z} + 2iB\mathbb{Z}$ . On obtient les zéros sur les points, les pôles sur les croix.

Attention qu'il n'y a que deux croix dans la courbe elliptique  $\mathbb{C}/4A\mathbb{Z} + 2iB\mathbb{Z}$ .



Ainsi  $\bar{F}$  a deux zéros simples et deux pôles simples. C'est cohérent, et  $F$  est de degré 2. On peut la comparer avec l'application  $\wp$  de Weierstrass qui est aussi de degré 2 mais a un pôle double.

7) Sur la courbe  $y^2 = (1-x^2)(1-k^2x^2)$  la forme différentielle  $\omega = \frac{dx}{y}$  est holomorphe on a  $F(z) = \int \omega$  en écrivant  $y = \sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}$ . C'est donc essentiellement la même chose avec un polynôme de degré 4 au lieu de 3. Le point de vue est plus pragmatique, historique mais plus obscur pour quelqu'un qui a de bonnes bases en géométrie différentielle.