

UNIVERSITÉ PIERRE ET MARIE CURIE 2010–2011  
LM270, TE4b Groupes 4,5,6 (20/5/2011)

**Aucun document n'est autorisé. L'utilisation de tout appareil électronique de calcul et des téléphones portables est interdite.** Lorsqu'un calcul est demandé, détaillez les étapes en indiquant les opérations effectuées ; un résultat final correct mais non justifié par les étapes du calcul qui y mènent, ne donnera qu'une partie des points. D'autre part, les correcteurs tiendront compte de la qualité de la rédaction et de la précision des raisonnements. Ce devoir comporte **5** exercices et est noté sur **60**

**Exercice 1** (15 pts). Soit  $\mathcal{E}$  l'espace affine euclidien  $\mathbb{R}^3$ , muni du repère orthonormé canonique  $\mathcal{R}_0 = (O, \mathcal{B})$ , où  $O$  désigne le point  $(0, 0, 0)$  et  $\mathcal{B}$  la base canonique  $(e_1, e_2, e_3)$ . Soient  $A$  le point  $(1, 1, 1)$ ,  $w$  le vecteur  $e_1 + 2e_2 - e_3$ , et  $f$  le vissage d'axe  $\mathcal{D} = A + \mathbb{R}w$ , de vecteur de vissage  $w$ , et d'angle  $\pi/2$  (la droite  $D = \mathbb{R}w$  étant orientée par  $w$ ).

1. (2 pts) Déterminer la nature géométrique et les caractéristiques de la partie linéaire  $\vec{f}$  de  $f$ .
2. (4 pts) Déterminer un vecteur  $u$  orthogonal à  $w' = \frac{1}{\|w\|}w$ , puis un vecteur unitaire  $v'$  orthogonal à  $u' = \frac{1}{\|u\|}u$  et à  $w'$  ; on choisira  $v'$  de façon que la base orthonormée  $\mathcal{C} = (u', v', w')$  soit directe. Déterminer  $P^{-1}$ .
3. (1 + 3 = 4 pts) Écrire les matrices  $C = \text{Mat}_{\mathcal{C}}(\vec{f})$  et  $B = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(\vec{f})$  (on écrira  $B$  sous la forme  $B = \frac{1}{6}A$ , où tous les coefficients de  $A$  sont de la forme  $a + b\sqrt{6}$ , avec  $a, b \in \mathbb{Z}$ ).
4. (5 pts) Soit  $g$  la rotation affine d'axe  $\mathcal{D} = A + \mathbb{R}w$  et d'angle  $\pi/2$  (la droite  $D = \mathbb{R}w$  étant orientée par  $w$ ). Pour tout point  $M = (x, y, z)$  de  $\mathcal{E}$ , exprimer le vecteur  $\overrightarrow{Ag(M)}$  puis le vecteur  $\overrightarrow{Of(M)}$  en fonction de  $(x, y, z)$ .

**Exercice 2** (7 pts). Soit  $\mathcal{P}$  le plan affine euclidien  $\mathbb{R}^2$ , muni du repère orthonormé canonique  $(O, e_1, e_2)$ , où  $O$  désigne le point  $(0, 0)$ . Pour  $A, B \in \mathcal{P}$ , on note  $AB = \|\overrightarrow{AB}\|$ . Soient  $F = (-1, 0)$  et  $F' = (1, 0)$  et soit  $\mathcal{C} = \{M = (x, y) \in \mathcal{P} \mid MF + MF' = 4\}$ .

1. (4 pts) Écrire l'équation de  $\mathcal{C}$  sous la forme  $q(x, y) = 1$ , où  $q$  est une forme quadratique que l'on déterminera.
2. (1,5 pts) Quelle est la nature de  $\mathcal{C}$  ?
3. (1,5 pts) Faire un dessin représentant  $\mathcal{C}$  (on rappelle que  $\sqrt{3} = 1,732\dots$ ).

**Exercice 3** (10 pts). 1. (3pts) Soit  $A \in M_n(\mathbb{C})$ . Montrer, en utilisant des résultats du cours, qu'il existe  $P \in \text{GL}_n(\mathbb{C})$

telle que  $P^{-1}AP = D + N$ , où  $D$  est une matrice diagonale  $\begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & \lambda_n \end{pmatrix}$  (les  $\lambda_i$  n'étant pas nécessairement

distincts), et  $N$  une matrice triangulaire supérieure stricte (i.e. avec des zéros sur la diagonale) qui commute avec  $D$ .

2. (4 pts) En déduire que  $\det(\exp(A)) = \exp(\text{Tr}(A))$ . (On rappelle que  $\exp(P^{-1}AP) = P^{-1}\exp(A)P$ .)
3. (3pts) On rappelle que pour tout  $A \in M_n(\mathbb{C})$ , on a  $\exp({}^tA) = {}^t\exp(A)$ . Soit alors  $A \in M_n(\mathbb{R})$  telle que  ${}^tA = -A$ . Montrer que  $\exp(A) \in \text{SO}(n)$ .

**Exercice 4** (19 pts). Soient  $Q$  une forme quadratique sur  $\mathbb{R}^n$ ,  $\phi$  sa forme polaire et  $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$  la matrice de  $\phi$  dans la base canonique  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ . Pour tout  $d = 1, \dots, n$ , on note  $A_d$  la sous-matrice  $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq d}$  et  $\Delta_d = \det(A_d)$ . (On a donc  $A_1 = (a_{11})$  et  $A_n = A$ ).

1. (3 pts) On suppose que  $\Delta_{n-1} \neq 0$ . Montrer qu'il existe un unique  $(n-1)$ -uplet  $(x_1, \dots, x_{n-1}) \in \mathbb{R}^{n-1}$  tel que le vecteur  $f_n = e_n - x_1e_1 - \cdots - x_{n-1}e_{n-1}$  vérifie  $\phi(e_i, f_n) = 0$  pour  $i = 1, \dots, n-1$ . (On ne demande pas de calculer les  $x_i$ ).
2. (1 + 3 = 4pts) Écrire la matrice  $P = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(e_1, \dots, e_{n-1}, f_n)$  et calculer son déterminant. En écrivant la matrice de  $\phi$  dans la base  $\mathcal{C} = (e_1, \dots, e_{n-1}, f_n)$ , en déduire que  $Q(f_n) = \Delta_n/\Delta_{n-1}$ .
3. (3 pts) On suppose que  $\Delta_p \neq 0$  pour tout  $p = 1, \dots, n$ . Déterminer en fonction de  $(\Delta_1, \Delta_2/\Delta_1, \dots, \Delta_n/\Delta_{n-1})$  la signature de  $Q$ .

4. (4 pts) On suppose  $n \geq 4$  et  $A = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ -3 & 2 & -1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & -1 & 2 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & -1 & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & -1 & 2 & -3 \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & -3 & 2 \end{pmatrix}$ , c.-à.-d.,  $a_{ii} = 2$ ,  $a_{12} = a_{21} = -3 = a_{n-1, n} = a_{n, n-1}$ ,  $a_{i, i+1} = a_{i+1, i} = -1$  pour  $i = 2, \dots, n-2$ , et tous les autres  $a_{i, j}$  sont nuls. Calculer  $\Delta_1$  et  $\Delta_2$ . Puis, pour

$d = 3, \dots, n - 1$ , montrer en développant  $\Delta_p$  par rapport à la  $d$ -ème colonne, que  $\Delta_d = a\Delta_{d-1} - b\Delta_{d-2}$  pour deux entiers  $a, b \in \mathbb{N}^*$  que l'on déterminera. En utilisant cette formule calculer  $\Delta_3, \Delta_4, \Delta_5$ .

5. (2 pts) Les calculs précédents vous suggèrent-ils une formule pour la valeur de  $\Delta_d$ , pour  $d = 1, 2, \dots, n - 1$ ? Si oui, démontrez cette formule par récurrence sur  $d$ .

6. (3 pts) Calculer  $\Delta_n$  (en le développant par rapport à la dernière colonne) puis déterminer la signature de  $\phi$ .

**Exercice 5** (9 pts). Soit  $\phi$  la forme bilinéaire symétrique sur  $\mathbb{R}^5$  dont la matrice dans la base canonique est  $A =$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1/2 & -1/2 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1/2 \\ 0 & 1/2 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1/2 & 1/2 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \text{ Soit } q \text{ la forme quadratique associée.}$$

1. (1 pt) Exprimez  $q(x_1, \dots, x_5)$  en fonction des coordonnées  $(x_1, \dots, x_5)$  dans la base  $\mathcal{B}$ .

2. (6 pts) Écrivez  $q$  comme somme de carrés de formes linéaires indépendantes.

3. (2 pts) Déterminez la signature et le rang de  $q$ .