

Géométrie affine  $\mathbb{R}, \mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3$  peuvent être vues comme des espaces affines ou comme espaces vectoriels.

Def. Soit  $\vec{E}$  un ensemble.  $\vec{E}$  est un espace vectoriel s'il est muni de deux lois:

Addition  $\vec{E} \times \vec{E} \rightarrow \vec{E}$  "somme"  
 $(u, v) \mapsto u + v$

Multiplication par un "scalaire"  $\mathbb{R} \times \vec{E} \rightarrow \vec{E}$   
 $(\lambda, u) \mapsto \lambda u$   
scalaire  $\uparrow$  vecteur  $\uparrow$  vecteur

Propriétés

o)  $\vec{E} \neq \emptyset$  et même  $\vec{E}$  contient le vecteur nul  $\boxed{\vec{0} \in \vec{E}}$

i)  $\forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}, \forall u, v \in \vec{E}$ , stabilité par combinaison linéaire.  
 $\boxed{\lambda u + \mu v \in \vec{E}}$

$$\begin{cases} \lambda(u+v) = \lambda u + \lambda v \\ \lambda(\mu v) = (\lambda\mu)v \end{cases}$$

Si  $-u = (-1)u$        $u - u = \vec{0}$

Exemples:  $\vec{E} = \mathbb{R}^2$ ,  $u = (u_1, u_2)$ ,  $v = (v_1, v_2)$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$   
 $u + v = (u_1 + v_1, u_2 + v_2)$   
 $\lambda u = (\lambda u_1, \lambda u_2)$

$\vec{E} = \mathbb{R}^3$ ,  $(u_1, u_2, u_3) + (v_1, v_2, v_3) = (u_1 + v_1, u_2 + v_2, u_3 + v_3)$   
 etc.  
 $\vec{E} = \mathbb{R}$ , ou  $\vec{E} = \{0\} \subset \mathbb{R}$ .

Exemple Système linéaire homogène

$$(S_0) \begin{cases} a_{11}x + a_{12}y + a_{13}z = 0 \\ a_{21}x + a_{22}y + a_{23}z = 0 \\ a_{31}x + a_{32}y + a_{33}z = 0 \end{cases}$$

Propriété: si  $(x_1, y_1, z_1)$  et  $(x_2, y_2, z_2)$  sont solutions de  $(S_0)$ , et  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$   
 alors  $\lambda(x_1, y_1, z_1) + \mu(x_2, y_2, z_2)$  est solution de  $(S_0)$   
 •  $(0, 0, 0)$  est solution.

L'ensemble des solutions de  $(S_0)$  est un espace vectoriel

$$E_0 = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \text{solution de } (S_0) \} \subset \mathbb{R}^3$$

"sous-espace vectoriel" de  $\mathbb{R}^3$

Toujours vrai, pour tout système linéaire et homogène.

Pour un système linéaire général  $(S)$ , l'ensemble des solutions sera un espace affine.

Retour aux droites affines de  $\mathbb{R}^2$

Définition première d'une droite affine Soit  $A = (a, b) \in \mathbb{R}^2$ ,  $\vec{u} = (u_1, u_2) \in \mathbb{R}^2$   
 $\vec{u} \neq (0, 0)$  vecteur  
point

Droite affine passant par A et de vecteur directeur  $\vec{u}$   
 est  $D = \{ M \in \mathbb{R}^2 \mid \exists \lambda \in \mathbb{R}, \overrightarrow{AM} = \lambda \vec{u} \}$

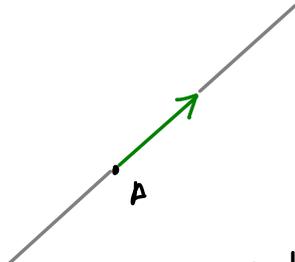
Si  $M = (x, y)$ ,

$\overrightarrow{AM} = \lambda \vec{u} \Leftrightarrow (x, y) - (a, b) = \lambda (u_1, u_2)$

$\Leftrightarrow (x - a, y - b) = (\lambda u_1, \lambda u_2)$

$\Leftrightarrow \begin{cases} x = a + \lambda u_1 \\ y = b + \lambda u_2 \end{cases}$

Représentation  
paramétrique  
d'une droite affine



Représentation cartésienne: pour tout  $a, b, c \in \mathbb{R}$ ,  $(a, b) \neq (0, 0)$

$\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid ax + by + c = 0 \}$  est une droite

Remarque: si on avait  $(a, b) = (0, 0)$  (interdit), on aurait  $0 + c = 0$   $\begin{cases} c \neq 0 \Rightarrow \emptyset \\ c = 0 \Rightarrow \mathbb{R}^2 \end{cases}$

Dernière: équivalence entre les deux définitions

$\exists (x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2, \exists (u_1, u_2) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}, D = \{ (x_0 + \lambda u_1, y_0 + \lambda u_2) \mid \lambda \in \mathbb{R} \}$

$\Leftrightarrow \exists (a, b, c) \in \mathbb{R}^3, (a, b) \neq (0, 0), D = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid ax + by + c = 0 \}$

Lemme

Petit point: on utilise:  $\forall a, b, x, y \in \mathbb{R}$  tels que

$\begin{vmatrix} a & x \\ b & y \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow ay = bx \Leftrightarrow \exists (\lambda, \mu) \neq (0, 0), \lambda(x, y) + \mu(a, b) = 0$

Preuve de ce petit lemme: distinguer 2 grands cas.

1)  $(x, y) = (0, 0)$  ou  $(a, b) = (0, 0)$  (ou les deux en même temps)

$[0 = 0] \Leftrightarrow$  vérifié.

2)  $(x, y) \neq (0, 0)$  et  $(a, b) \neq (0, 0)$

Par exemple  $x \neq 0 \Rightarrow a \neq 0 \begin{cases} y = 0 & \text{ça marche} \\ y \neq 0 & \text{ça marche} \end{cases}$

Dans  $\mathbb{R}^3$

Déf Droite affine dans  $\mathbb{R}^3$ : sous-ensemble  $D \subset \mathbb{R}^3$  tel que:

$\exists A = (a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3, \exists \vec{u} = (u_1, u_2, u_3) \in \mathbb{R}^3$   
 $\vec{u} \neq (0, 0, 0)$

tel que  $\forall M \in \mathbb{R}^3, M \in D \Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R}, \overrightarrow{AM} = \lambda \vec{u}$

D: droite passant par A, de vecteur directeur  $\vec{u}$ .

## Représentation paramétrique

$$\vec{AM} = \lambda \vec{u} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{pmatrix}$$

écriture en colonnes.

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = a_1 + \lambda u_1 \\ y = a_2 + \lambda u_2 \\ z = a_3 + \lambda u_3 \end{cases} \quad \text{Représentation paramétrique.}$$

### Proposition

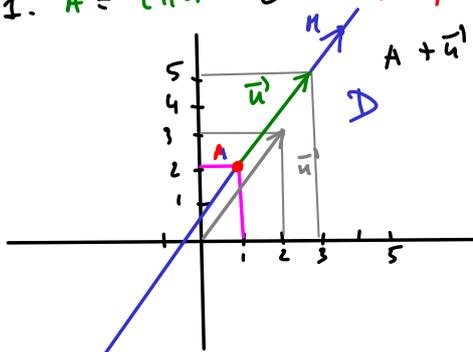
Pour toute droite affine  $\mathcal{D} \subset \mathbb{R}^3$ ,  $\exists (a, b, c), (a', b', c') \in \mathbb{R}^3, \exists d, d' \in \mathbb{R}$   
 tel que  $(x, y, z) \in \mathcal{D} \Leftrightarrow \begin{cases} ax + by + cz = d \\ a'x + b'y + c'z = d' \end{cases}$

Plus tard: plan affine.

## Exercices Feuille 5 (géométrie affine)

Ex 1 Dans  $\mathbb{R}^2$  affine. Trouver les équations paramétriques (puis cartésiennes) des droites passant par  $A$ , de vecteur directeur  $\vec{u}$

1.  $A = (1, 2)$  et  $\vec{u} = (2, 3)$



$$A + \vec{u} = (1, 2) + (2, 3) = (3, 5)$$

Solution: paramétrique  
 $M \in \mathbb{R}^2$   
 $M = (x, y)$

$(x, y)$  sont exprimés en fonction du paramètre  $\lambda$ .

$$\begin{aligned} M \in \mathcal{D} &\Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R}, \vec{AM} = \lambda \vec{u} \\ &\Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R}, (x, y) - (1, 2) = \lambda (2, 3) \\ &\Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R}, (x-1, y-2) = (2\lambda, 3\lambda) \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x-1 = 2\lambda \\ y-2 = 3\lambda \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 1 + 2\lambda \\ y = 2 + 3\lambda \end{cases} \end{aligned}$$

Représentation cartésienne: trouver une relation entre  $x$  et  $y$ , en éliminant  $\lambda$ .

$$\begin{cases} x-1 = 2\lambda \\ y-2 = 3\lambda \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \frac{x-1}{2} = \lambda \\ \frac{y-2}{3} = \lambda \end{cases} \Rightarrow \frac{x-1}{2} = \frac{y-2}{3}$$

$$\Leftrightarrow 3(x-1) = 2(y-2) \Leftrightarrow 3x - 2y = -4 + 4 = 0$$

représentation cartésienne de  $\mathcal{D}_1$

Remarque:  $3x - 2y = -1 \Leftrightarrow \frac{x}{2} - \frac{y}{3} = -\frac{1}{6}$   
 Il y a une infinité de façons d'écrire le résultat. On choisit en général la plus simple.

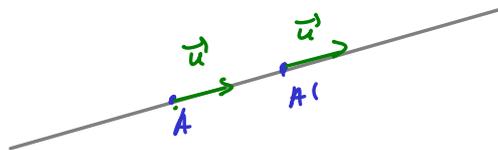
Même remarque pour la représentation paramétrique:

$$\begin{cases} x = 1 + 2\lambda \\ y = 2 + 3\lambda \end{cases}$$

$$\begin{cases} \mu = \lambda - 1 \\ \lambda = \mu + 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x = 1 + 2(\mu + 1) = 3 + 2\mu \\ y = 2 + 3(\mu + 1) = 5 + 3\mu \end{cases}$$

les deux sont correctes.



2.  $A = (-1, 0)$  et  $\vec{u} = (1, 4) \rightarrow D_2$

Paramétrique: soit  $M = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$

$$M \in D_2 \Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R}, \vec{AM} = \lambda \vec{u}$$

$$\Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R} \quad \begin{cases} x = -1 + \lambda \\ y = 4\lambda \end{cases} \quad \text{paramétrique}$$

Cartésienne

$$\begin{cases} x + 1 = \lambda \\ \frac{y}{4} = \lambda \end{cases} \Rightarrow x + 1 = \frac{y}{4} \Leftrightarrow \boxed{4x - y = -4}$$

3. A vous de jouer.

$A = (\frac{1}{2}, 3)$  et  $\vec{u} = (2, 5)$

Paramétrique

$$\begin{cases} x = \frac{1}{2} + 2\lambda \\ y = 3 + 5\lambda \end{cases} \quad \text{éliminer } \lambda \dots$$

Autre méthode pour l'équation cartésienne:

Si  $\vec{u} = (u_1, u_2)$ , l'équation cartésienne s'écrit:

$$u_2 x - u_1 y = \text{quelque chose} = c$$

Pour déterminer  $c$ , on écrit que  $A$  est sur la droite.

Exemple: question précédente  $A = (-1, 0)$ ,  $\vec{u} = (1, 4) = (u_1, u_2)$

$\rightarrow 4x - 1 \cdot y = c$  (à déterminer)

$\rightarrow$  Déterminer  $c$ :  $A = (-1, 0)$  est sur la droite, donc solution de l'équation cartésienne.

$$c = 4(-1) - (0) = -4$$

$$\rightarrow \boxed{4x - y = -4}$$

Toujours penser à vérifier. Exemple pour  $D_2$ :  $A = (1, 2)$ ,  $\vec{u} = (2, 3)$

On a trouvé:  $3x - 2y = -1$

$\bullet A \in D \Rightarrow 3(1) - 2(2) = 3 - 4 = -1$  ça marche.

• vérification pour  $\vec{u}$ .

Si une droite affine  $D$  a pour équation  $ax + by = c$ , la droite vectorielle associée à  $D$ ,  $\vec{D}$  a pour équation  $ax + by = 0$

$\vec{u}$  est un vecteur directeur de  $D$

$\vec{u} \neq \vec{0}$  et  $\vec{u} \in \vec{D}$

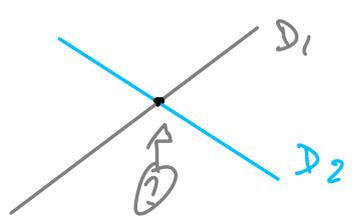
Conséquence :  $\vec{u}$  est solution de  $ax + by = 0$   
 Ici :  $D : \begin{cases} 3x - 2y = -1 \\ 3x - 2y = 0 \end{cases}$  ,  $\vec{u} = (2, 3)$   
 $\Rightarrow \vec{D} : \begin{cases} 3x - 2y = -1 \\ 3x - 2y = 0 \end{cases}$  et  $3(2) - 2(3) = 0$  OK

Vérification complète pour  $D_1 : A = (1, 2)$  ,  $\vec{u} = (2, 3)$   
 $(1, 2)$  est solution de  $3x - 2y = -1$   
 $(2, 3)$  est solution de  $3x - 2y = 0$

3. : à vous de jouer :

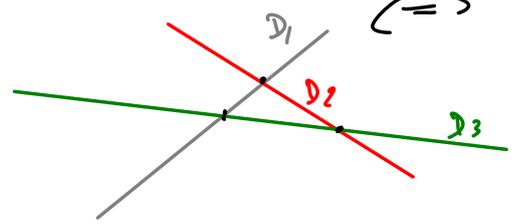
Question supplémentaire : les coordonnées des points d'intersection de ces droites.

- $A = (1, 2)$  ,  $\vec{u} = (2, 3) \rightarrow D_1 : 3x - 2y = -1$
- $A = (-1, 0)$  ,  $\vec{u} = (1, 4) \rightarrow D_2 : 4x - y = -4$



$M$  est point d'intersection  
 $(\Rightarrow) \{M\} = D_1 \cap D_2$  ) si les droites sont parallèles  $D_1 \cap D_2$  n'est pas un singleton.

$(x, y) = M \in D_1 \cap D_2 \Leftrightarrow (M \in D_1) \wedge (M \in D_2)$   
 $\Leftrightarrow \begin{cases} 3x - 2y = -1 \\ 4x - y = -4 \end{cases}$  système linéaire

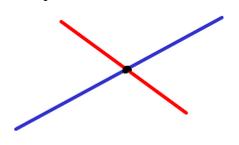


Remarque : lien entre géométrie des droites dans le plan et systèmes  $2 \times 2$

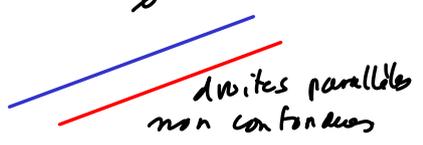
$$\begin{cases} ax + by = c & D_1 \\ cx + dy = f & D_2 \end{cases} \quad \left( \begin{array}{cc|c} a & b & c \\ c & d & f \end{array} \right) \xrightarrow{\text{échelonnage}} \left( \begin{array}{cc|c} x & x & x \\ 0 & x & x \end{array} \right)$$

existence & unicité

$$\left( \begin{array}{cc|c} 1 & x & x \\ 0 & 1 & x \end{array} \right)$$



$$\left( \begin{array}{cc|c} 1 & x & x \\ 0 & 0 & x \neq 0 \end{array} \right)$$



$$\left( \begin{array}{cc|c} 1 & x & x \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right) D_1 = D_2 = D \quad (M)$$



Sur Exercice 2  $\mathbb{R}^2$  affin Equation cartésienne  $\xrightarrow{?}$  représentation paramétrique.

1.  $2x + 3y = 2$  Comment faire?

a) Je trouve  $A \in \mathcal{D}$  : une solution particulière  
par exemple, j'impose  $y = 0 \Rightarrow 2x = 2 \Leftrightarrow x = 1$

Donc  $A = (1, 0) \in \mathcal{D}$  (en plus)

b) Je cherche  $\vec{u} \in \overline{\mathcal{D}}$  : vecteur directeur,  $\vec{u} \neq (0, 0)$ .

$\overline{\mathcal{D}}$  :  $2x + 3y = 0$  je choisis  $x = 3 \Rightarrow 6x + 3y = 0$   
Donc  $\vec{u} = (3, -2) \in \overline{\mathcal{D}}$   $y = -2$

$$\boxed{\begin{cases} x = 1 + 3\lambda \\ y = 0 - 2\lambda \end{cases}}$$

Représentation paramétrique.

$(A, \vec{u})$  : repère de la droite.  
↑ origine & base.

$$A \mapsto B = A + \vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -2 \end{pmatrix}$$